

Prof. Dr. Alfred Toth

Zur Kybernetik eingebetteter Dichotomien III

Zu den Teilen I u. II vgl. Toth (2014a-c).

1. Nicht-inklusive Systemdefinitionen

$$S^* = [S, U],$$

$$U^* = S^{*-1} = [U, S],$$

$$Z^* = [Z, \Omega],$$

$$\Omega^* = Z^{*-1} = [\Omega, Z].$$

2. Inklusive Systemdefinitionen

$$\Omega_1^* = [\Omega \subset \Sigma],$$

$$\Omega_2^* = \Omega_1^{*-1} = [\Omega \supset \Sigma],$$

$$\Sigma_1^* = [\Sigma \subset \Omega],$$

$$\Sigma_2^* = \Sigma_1^{*-1} = [\Sigma \supset \Omega].$$

Damit haben wir aber

$$\Omega_1^* = \Sigma_2^* = \Sigma_1^{*-1} = [\Omega \subset \Sigma],$$

$$\Omega_2^* = \Omega_1^{*-1} = \Sigma_1^* = [\Omega \supset \Sigma].$$

Setzen wir nun mit Bense (1979, S. 53)

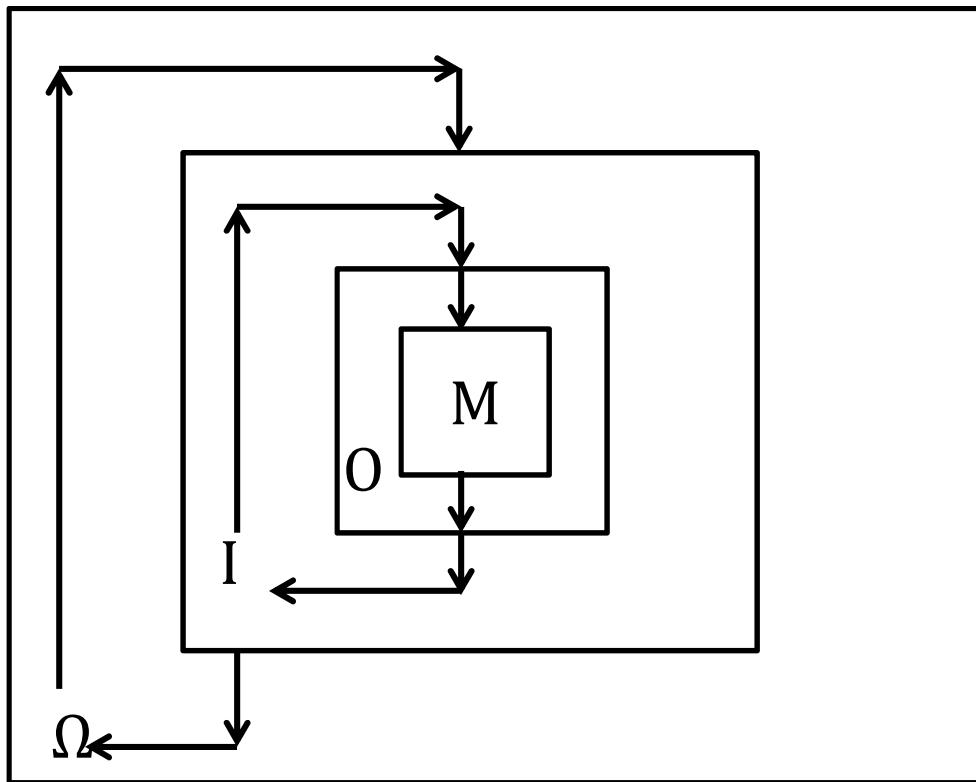
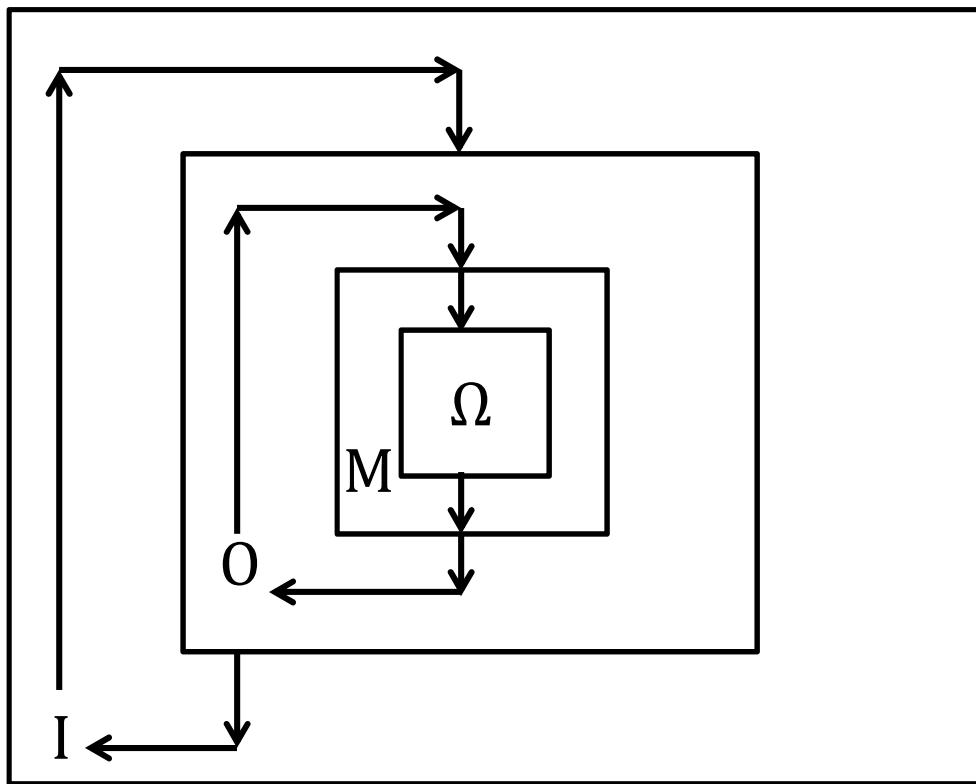
$$Z = [M \subset [0 \subset I]],$$

für Σ ein, so bekommen wir

$$\Omega_1^* = \Sigma_2^* = [\Omega \subset [M \subset [0 \subset I]]]$$

$$\Omega_2^* = \Sigma_1^* = [\Omega \supset [M \subset [0 \subset I]]].$$

Somit bekommen wir zwei nicht-klassische Mealy-Automaten-Modelle (vgl. Bense 1971, S. 42 f.).



Literatur

Bense, Max, Zeichen und Design. Baden-Baden 1971

Bense, Max, Die Unwahrscheinlichkeit des Ästhetischen. Baden-Baden 1979

Toth, Alfred, Ontik, Präsemiotik und Semiotik. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics 2014a

Toth, Alfred, Konverse Systemeinbettungen I-II. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics 2014b

Toth, Alfred, Zur Kybernetik eingebetteter Dichotomien I-II. In: Electronic Journal for Mathematical Semiotics 2014c

1.9.2014